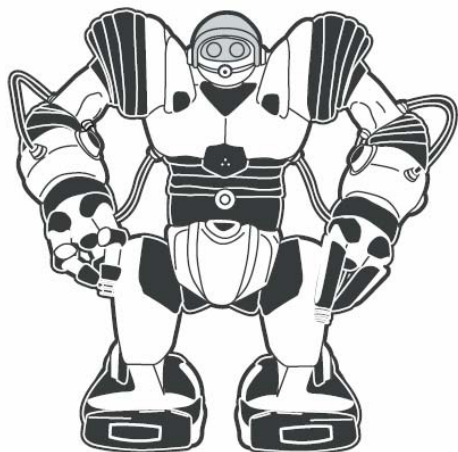


ВВЕДЕНИЕ:

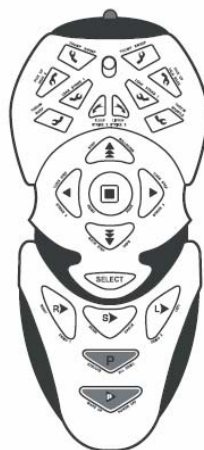
Комплектность изделия:

Убедитесь, что в поставленном комплекте имеются следующие предметы:

- 1) Робот
- 2) Инфракрасный пульт дистанционного управления
- 3) Вспомогательный поднимаемый контейнер



Робосапиен



Инфракрасный пульт
дистанционного управления



Вспомогательный
поднимаемый контейнер

ОГЛАВЛЕНИЕ

Введение / Оглавление	стр.2
Питающие батареи	стр.5
Указатель деталей Робота	стр.6
Функциональные возможности	стр.7
Указатель кнопок на пульте управления	стр.10
Красные команды - верхняя часть пульта	стр.12
Красные команды - средняя и нижняя часть пульта	стр.12
Зеленые команды - верхняя часть пульта	стр.12
Зеленые команды - средняя и нижняя часть пульта	стр.12
Оранжевые команды - верхняя часть пульта	стр.12
Оранжевые команды - средняя и нижняя часть пульта	стр.12
Режим программирования – Датчики касания	стр.14
Режим программирования - Акустический датчик	стр.16
Режим программирования - Главная команда	стр.18
Устранение неисправностей	стр.19

ПИТАНИЕ

ТРЕБОВАНИЯ К БАТАРЕЯМ:

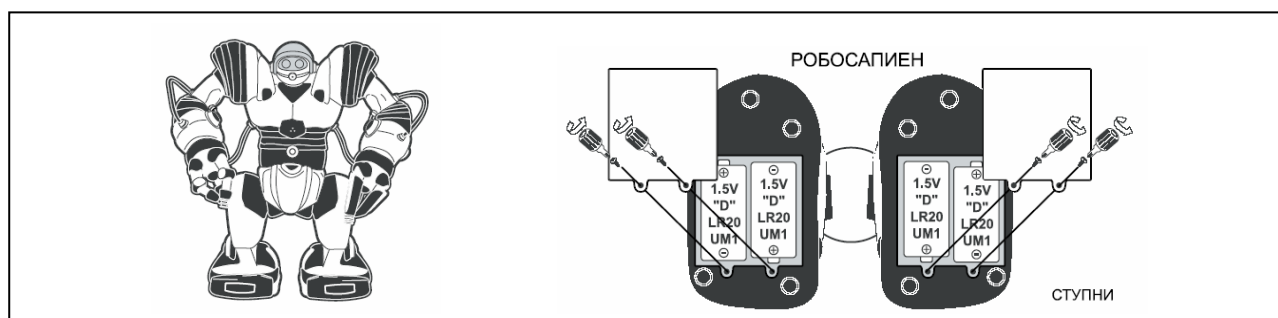
Питание робота осуществляется от 4-х батарей типа "D" (2 батареи в каждой ступне).

Питание пульта дистанционного управления осуществляется от 3-х батарей типа "AAA".

УСТАНОВКА БАТАРЕЙ:

- Снимите крышку батарейного отсека, используя крестообразную отвертку, как показано на рисунке.
- Правильно установите батареи согласно полярности, как показано на рисунке.
- Установите на место крышку батарейного отсека и затяните винты.

Рисунок: (1) Робот; (2) Основание ступни.



ВНИМАНИЕ:

- **НЕ БРОСАЙТЕ БАТАРЕЙКИ В ОГОНЬ!**
- **НЕ ВСТАВЛЯЙТЕ СТАРЫЕ БАТАРЕЙКИ ВМЕСТЕ С НОВЫМИ!**
- **НЕ КОМБИНИРУЙТЕ ЩЕЛОЧНЫЕ (СТАНДАРТНЫЕ) БАТАРЕЙКИ С НИКЕЛЬ-КАДМИЕВЫМИ (ПЕРЕЗАРЯЖАЕМЫМИ АККУМУЛЯТОРАМИ)!**
- **РЕКОМЕНДУЕТСЯ ИСПОЛЬЗОВАТЬ БАТАРЕЙКИ ОДНОГО И ТОГО ЖЕ ТИПА!**
- **ЗАМЕНА БАТАРЕЕК ДОЛЖНА ОСУЩЕСТВЛЯТЬСЯ ТОЛЬКО ВЗРОСЛЫМИ, ТАК КАК В ИЗДЕЛИИ ПРИСУТСТВУЮТ МЕЛКИЕ ДЕТАЛИ!**
- **СОБЛЮДАЙТЕ ПОЛЯРНОСТЬ ВО ИЗБЕЖАНИЕ ПОЛОМКИ!**
- **РАЗРЯДИВШИЕСЯ БАТАРЕЙКИ ДОЛЖНЫ БЫТЬ ИЗЪЯТЫ И СДАНЫ НА ПЕРЕРАБОТКУ!**
- **НЕ ЗАМЫКАЙТЕ КОНТАКТЫ МЕЖДУ СОБОЙ!**
- **ИСПОЛЬЗОВАНИЕ АККУМУЛЯТОРОВ НЕ РЕКОМЕНДУЕТСЯ!**



Разрядка батарей:

Вы можете определить низкий уровень зарядки батарей по медленному поднятию рук Робота над головой.

Примечание:

- Управление роботом и его функциональные возможности при разрядке батарей ухудшаются.
- Работа инфракрасного пульта может ухудшиться под действием люминесцентного освещения.

УКАЗАТЕЛЬ ДЕТАЛЕЙ РОБОТА

1. Инфракрасный датчик приёма сигнала

Всегда направляйте пульт дистанционного управления на голову Робота.

2. Светодиоды в глазах робота

Загораются красным светом и мигают при выполнении команды.

3. Акустический датчик

Воспринимает звуки при его активации.

4. Светодиоды на ладони

Загорается, когда вы двигаете рукой робота или нажимаете кнопку STOP (остановка).

5. Датчик правой руки

Воспринимает любое прикосновение к краю самого длинного пальца.

6. Датчик левой руки

Воспринимает любое прикосновение к краю самого длинного пальца.

8. Датчики стопы

Воспринимают любое прикосновение к переднему или заднему краю стопы.

◀ (Поясняющий рисунок)

ПРИМЕЧАНИЕ: Всегда направляйте пульт дистанционного управления на голову Робота!

ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ВОЗМОЖНОСТИ

Робот может выполнять 67 команд!

Характеристика командных функций:

Прямое управление

Комбинационные последовательности

Действия с выражением своего отношения

Демонстрационные режимы

Возможность программировать свои

собственные последовательности

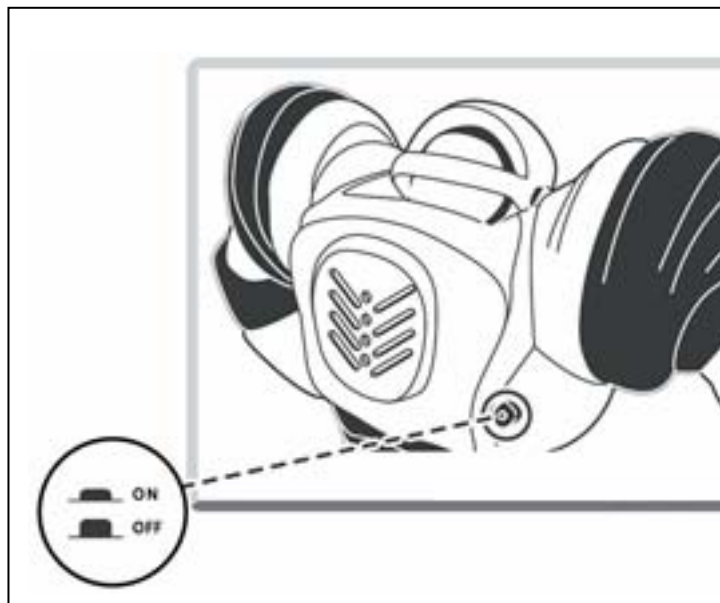
движений!!

Используйте уникальный многоуровневый

пульт дистанционного управления, и Вы

будете рады общению с Робосапиеном

много часов!



Где находится выключатель электропитания Робота?

- Выключатель электропитания расположен на спине робота, ниже его правого плеча.
- Нажмите выключатель один раз. Робот проснется, зевая, потянется и затем скажет «Ух-Ух». После этого Робот готов к выполнению Ваших команд.

Как я могу получить доступ к 3 уровням команд на пульте управления?

- Используя кнопку SELECT! Кнопка SELECT действует аналогично кнопке SHIFT у компьютера. Нажатие любой кнопки на пульте без предварительного нажатия кнопки SELECT приводит к выполнению Красных команд (на пульте вспыхивает красный световой индикатор, а команды нанесены на кнопки красным цветом). Однократное нажатие кнопки SELECT (на пульте вспыхивает зеленый свет) приводит к выполнению Зеленых команд (на кнопках пульта они нанесены зелёным цветом). Двойное нажатие кнопки SELECT (на пульте вспыхивает оранжевый свет) приводит к выполнению Оранжевых команд.

Для чего предназначены кнопки Красных команд?

- Кнопки Красных команд в верхнем и среднем разделах пульта дистанционного управления непосредственно контролируют движения Робота (руки и ноги). Кнопки Красных команд в нижнем разделе пульта используются для программирования вашего Робота.

Для чего предназначены кнопки Зеленых команд?

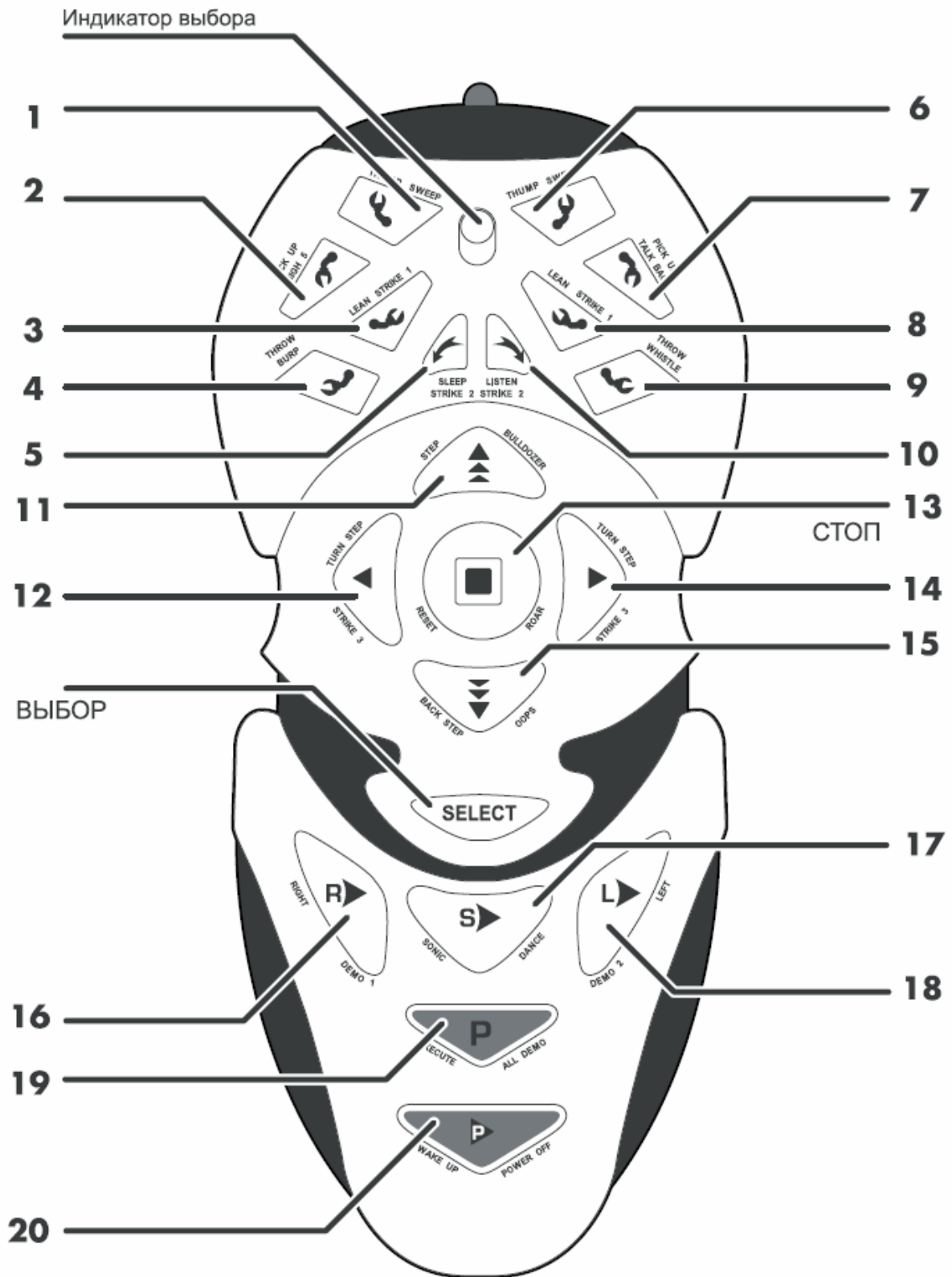
- Кнопки Зеленых команд в верхнем и среднем разделах пульта дистанционного управления служат для выполнения комбинированных действий (Поднять, Бросить и т.д.). Кнопки Зеленых команд в нижнем разделе пульта служат для выполнения ваших запрограммированных последовательностей.

Для чего предназначены кнопки Оранжевых команд?

- Кнопки Оранжевых команд в верхнем и среднем разделах пульта дистанционного управления служат для выполнения действий с выражением своего эмоционального отношения (Молодец, Плохо и т.д.). Кнопки Оранжевых команд в нижнем разделе пульта служат для выполнения основных запрограммированных демонстрационных последовательностей.

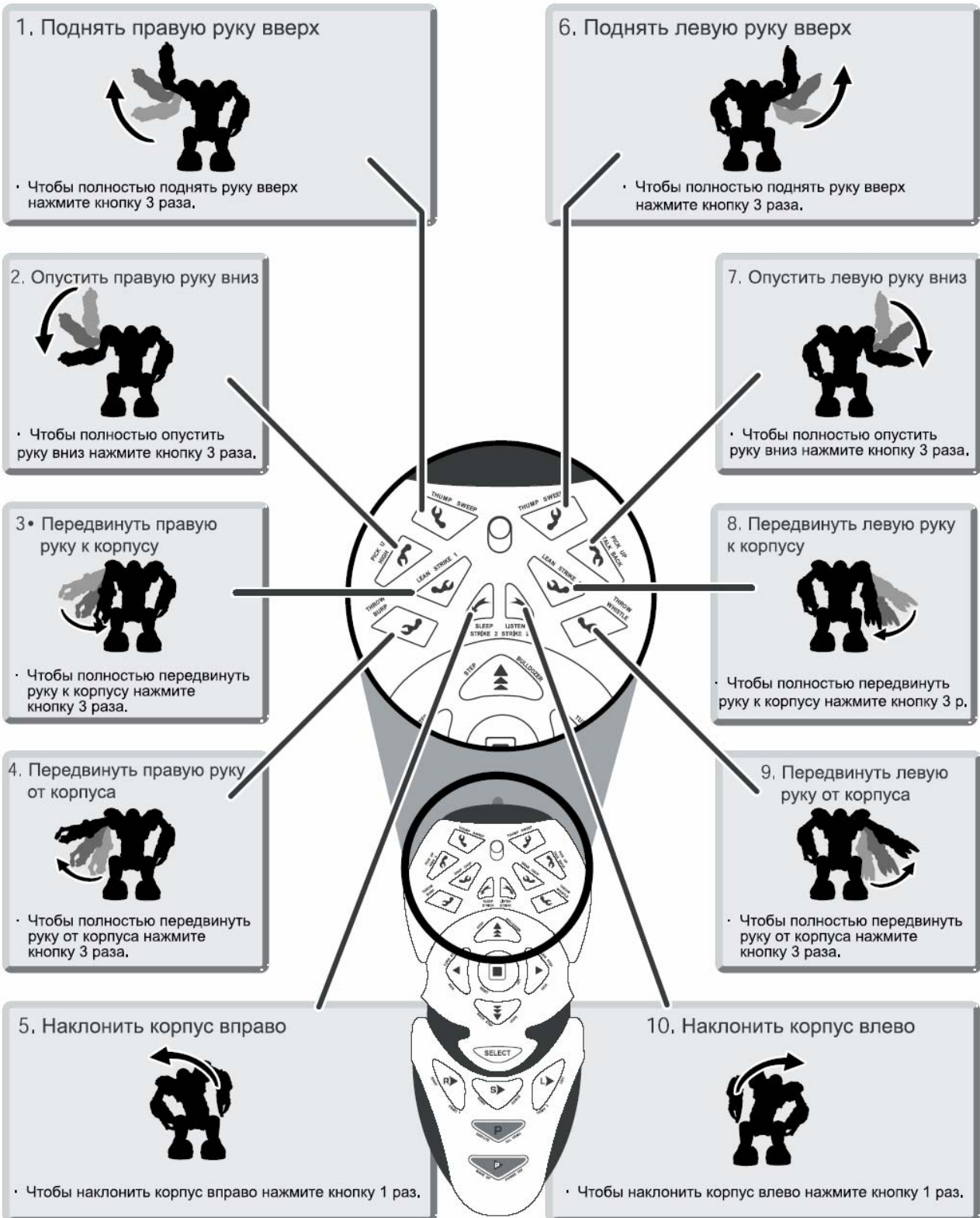
С учетом функции программирования команд на пульте дистанционного управления Робот способен выполнять более 80 действий!

УКАЗАТЕЛЬ КНОПОК НА ПУЛЬТЕ УПРАВЛЕНИЯ



КРАСНЫЕ КОМАНДЫ - ВЕРХНЯЯ ЧАСТЬ ПУЛЬТА

Красные команды непосредственно управляют движением Робота



Характеристики передвижения Робота:

- удвоение скорости передвижения
- увеличение дуги поворота

1. ПЕРЕМЕЩЕНИЕ ВПЕРЕД

- Нажмите один раз, чтобы двигаться вперед.
- Нажмите дважды, чтобы медленно двигаться вперед.

2. ПОВОРОТ НАПРАВО

- Нажмите один раз, чтобы на месте повернуться направо.
- Нажмите дважды, чтобы двигаться направо по широкой дуге.

3. ПОВОРОТ НАЛЕВО

- Нажмите один раз, чтобы на месте повернуться налево.
- Нажмите дважды, чтобы двигаться налево по широкой дуге.

4. ПЕРЕМЕЩЕНИЕ НАЗАД

- Нажмите один раз, чтобы двигаться назад.
- Нажмите дважды, чтобы медленно двигаться назад.

5. Нажатием кнопки STOP можно в любой момент прекратить выполнение команды.

1. Кнопка выбора

2. Программа акустического датчика

3. Программа правого датчика

4. Программа Главной команды

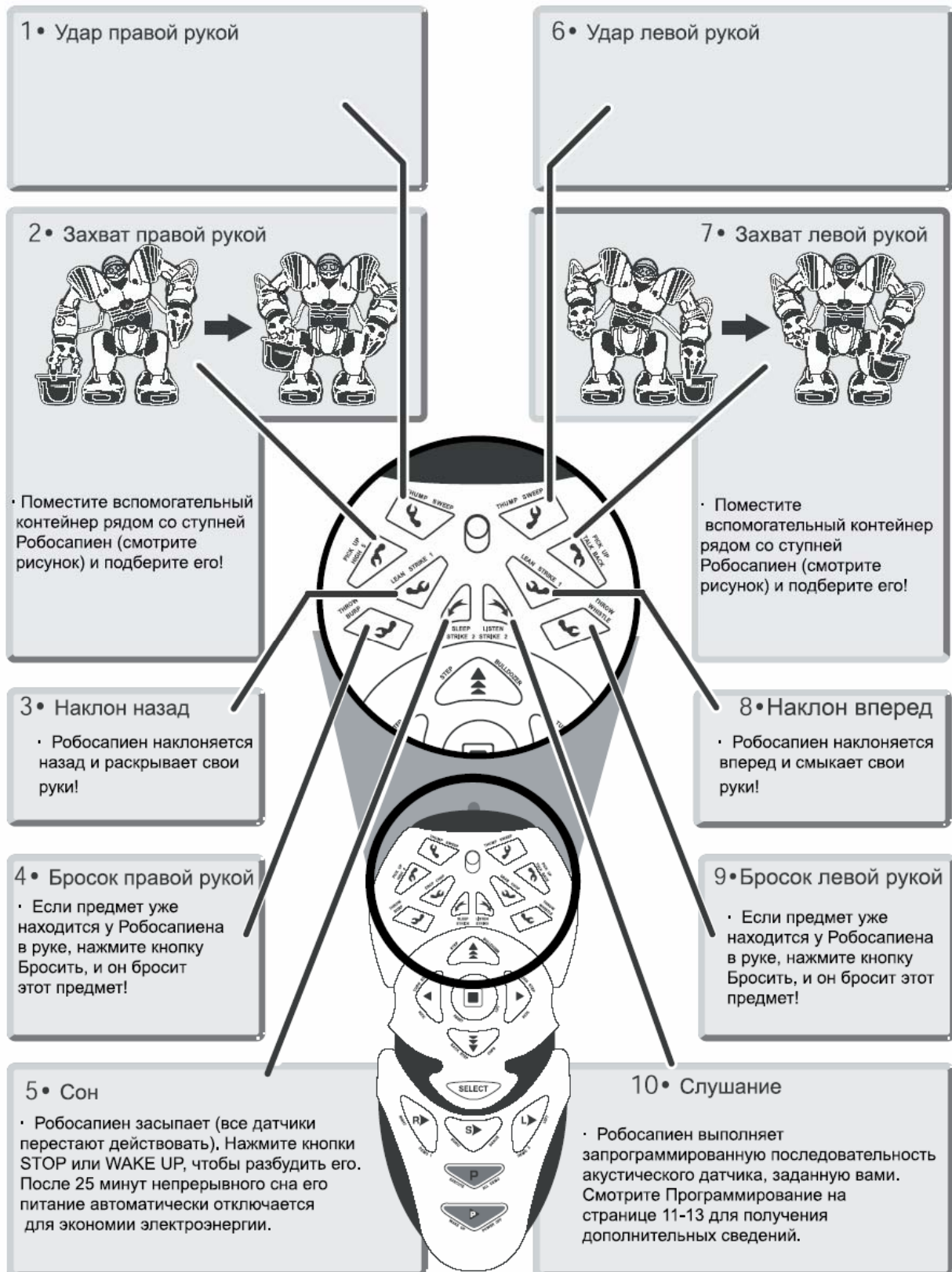
5. Программа левого датчика

6. Выполнение программы

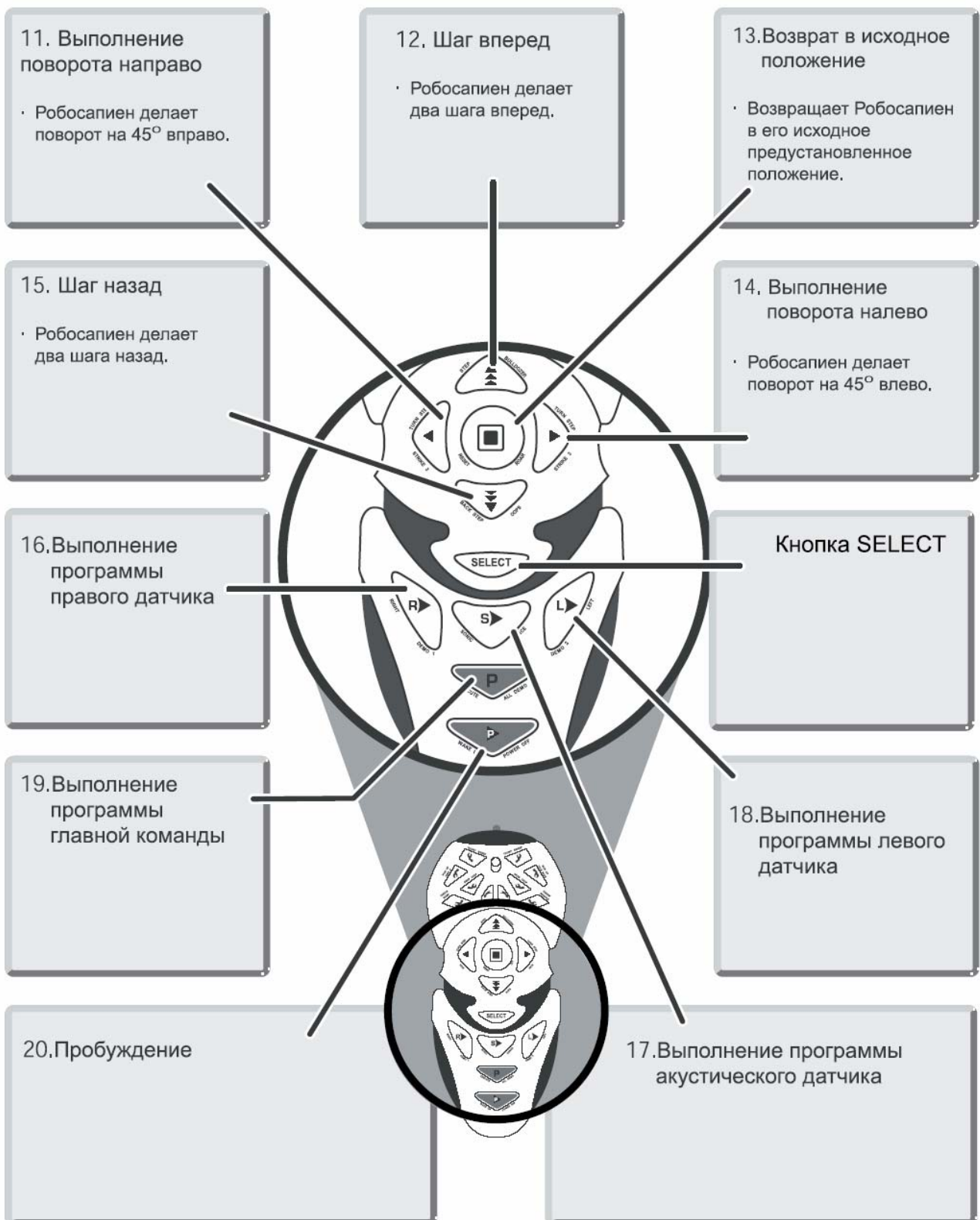
ЗЕЛЕННЫЕ КОМАНДЫ - ВЕРХНЯЯ ЧАСТЬ ПУЛЬТА

Зеленые команды служат для выполнения комбинированных действий

- Для перехода к **Зеленым командам** сначала нажмите один раз кнопку SELECT, и световой индикатор загорится зеленым светом, подтверждая Ваш выбор.



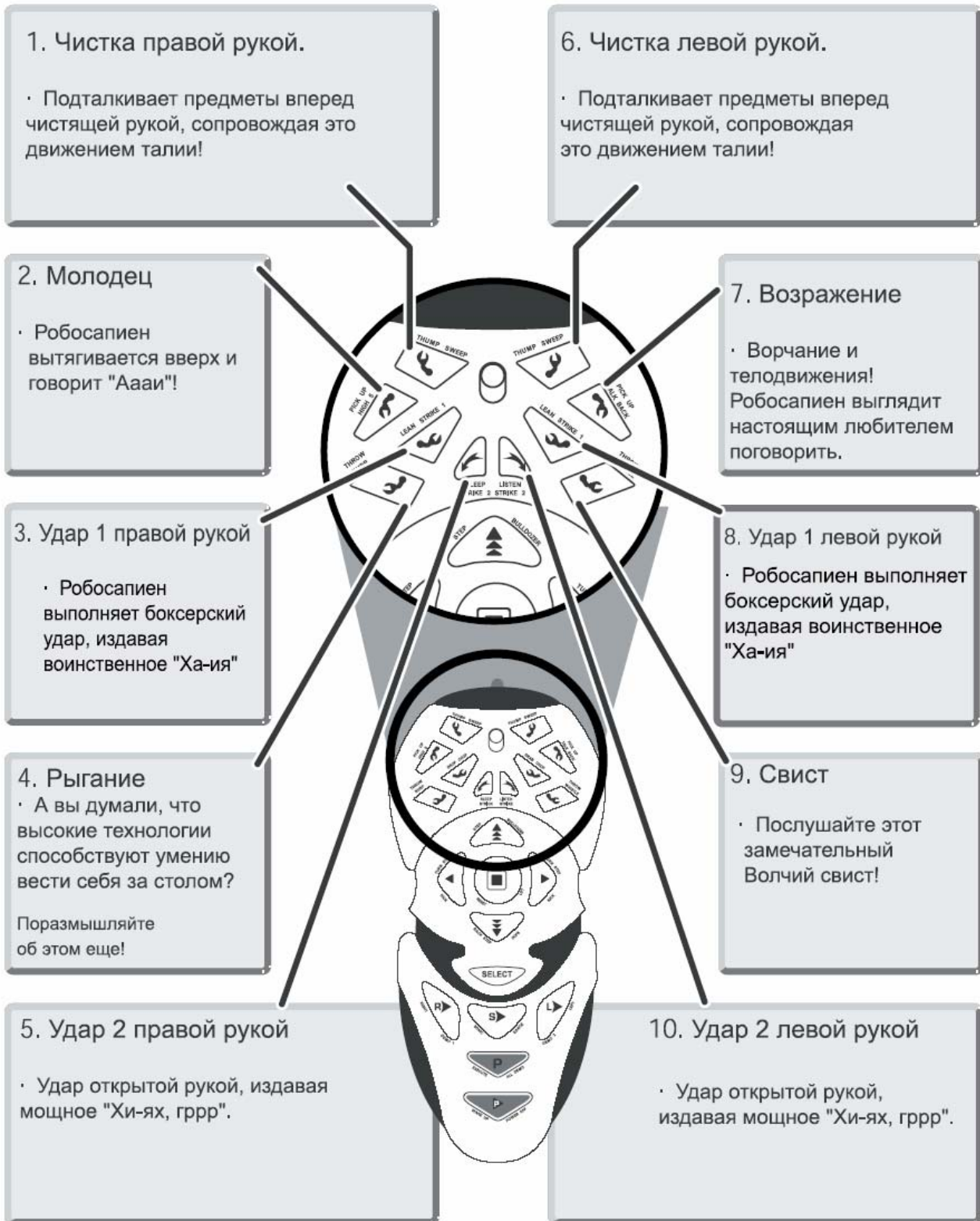
ЗЕЛЕННЫЕ КОМАНДЫ - СРЕДНЯЯ И НИЖНЯЯ ЧАСТЬ ПУЛЬТА



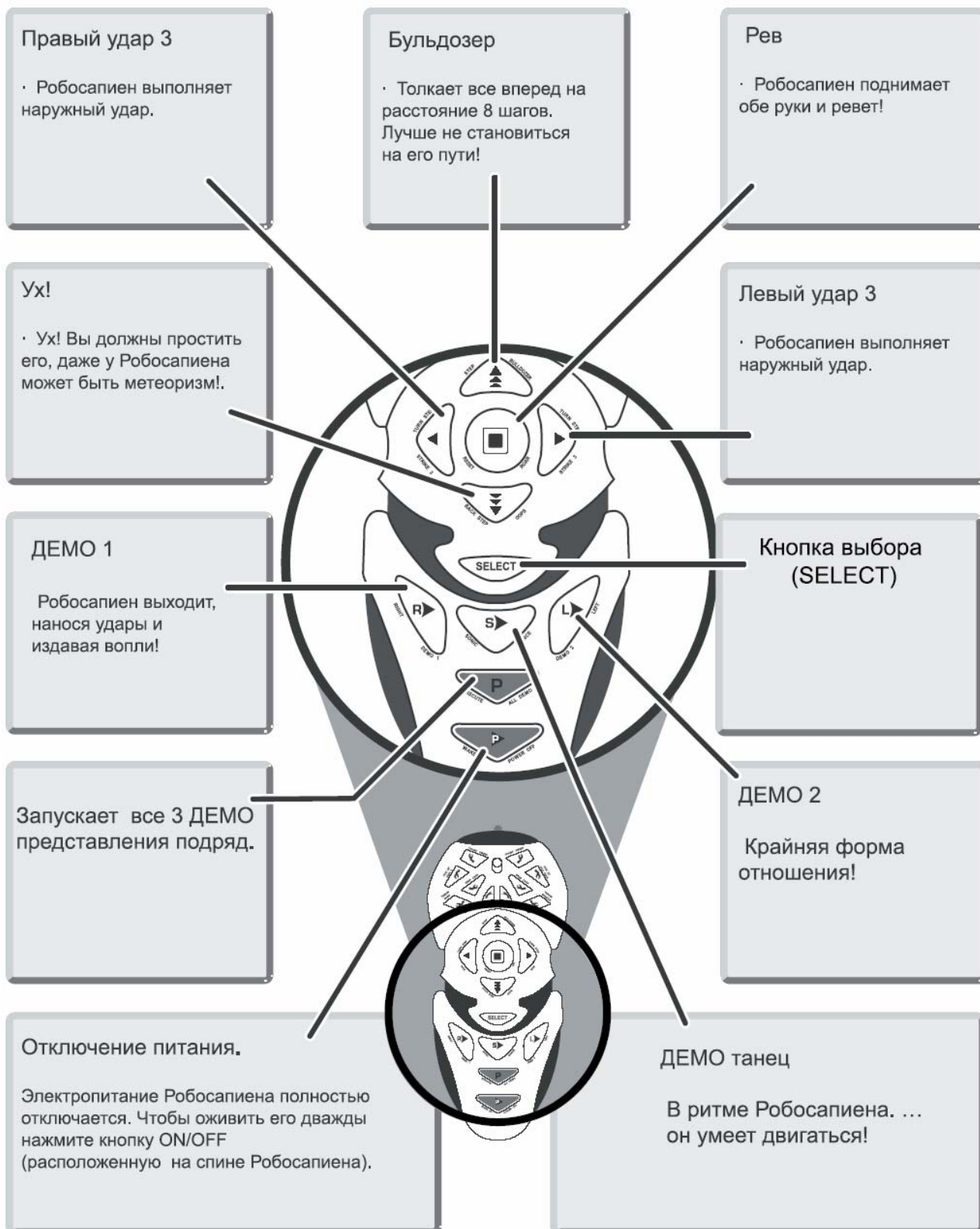
ОРАНЖЕВЫЕ КОМАНДЫ - ВЕРХНЯЯ ЧАСТЬ ПУЛЬТА

Оранжевые команды служат для выполнения действий с выражением своего эмоционального отношения.

Для перехода к Оранжевым командам сначала нажмите кнопку SELECT два раза, и световой индикатор загорится оранжевым светом, подтверждая Ваш выбор.



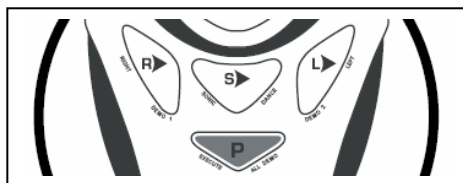
Оранжевые команды - средняя и нижняя часть пульта



Режим программирования - тактильный датчик (датчик прикосновения)

Робот обладает уникальной функцией программирования, с помощью которой вы можете управлять 4 программируемыми элементами:

- 1) Правый датчик
- 2) Левый датчик
- 3) Акустический датчик
- 4) Главная команда



Вы можете запрограммировать реакцию на прикосновение у всех датчиков на пальцах рук, на пальцах ног, пятках.

- Программы Правого и Левого датчиков
 - a) Убедитесь, что пульт дистанционного управления переведен в режим Красных команд (световой индикатор на пульте не горит)
 - b) Один раз нажмите кнопку Программа Правого или Левого датчика (теперь вы находитесь в режиме программирования).
 - c) Запрограммируйте до шести шагов программы (Выбор кнопки «Select» не образует шаг программы). Например: Движение вперед, Правая рука от корпуса, Левая рука от корпуса, (Select, Select) Рев, Наклон корпуса вправо, Наклон корпуса влево.
 - d) Теперь Робот автоматически повторит запрограммированную вами последовательность.
 - e) Если вы хотите запрограммировать меньше шести шагов, вам необходимо «закрыть» программу, нажав один раз кнопку Выполнение Главной программы, после того как вы завершили свой выбор. Например: Движение вперед, Поворот направо, (Select, Select) High5, Выполнение Главной программы.
 - f) Чтобы проверить программируемый датчик, прикоснитесь к кончику самого длинного пальца руки Робота, либо его пальца ноги / пятки на стороне, соответствующей вашей программе.
 - g) Либо нажмите один раз кнопку Select (Режим зеленых команд), после чего нажмите кнопку Выполнение Программы Правого или Левого Датчика (в зависимости от того, на какой стороне программируется датчик), и для него автоматически будет запущена программа.

Очистка программы:

- a) Для очистки программы и возврата к программе, используемой по умолчанию, нажмите один раз кнопку Программа Правого или Левого датчика (какая из них требуется), затем нажмите кнопку Выполнение Главной программы, после чего программа будет очищена.
- b) Выключение Робота также приводит к очистке любых ранее настроенных программ.

Режим программирования - акустический датчик

Робот может быть запрограммирован Вами для использования в качестве комнатного стража, и даже может танцевать под ваши любимые музыкальные произведения, если применить функцию «Программа акустического датчика».



Программы акустического датчика:

- a) Убедитесь, что пульт дистанционного управления переведен в режим Красных команд (световой индикатор на пульте не горит)
- b) Один раз нажмите кнопку Программа акустического датчика (теперь вы находитесь в режиме программирования).
- c) Запрограммируйте до шести шагов программы (Выбор (Select) не образует шаг программы). Например: Движение вперед, Правая рука от корпуса, Левая рука от корпуса, (Select, Select) Рев, Наклон корпуса вправо, Наклон корпуса влево.
- d) Теперь Робот автоматически повторит запрограммированную вами последовательность.
- e) Если вы хотите запрограммировать меньше шести шагов, вам необходимо «закрыть» программу, нажав один раз Выполнение Главной программы, после того как вы завершили свой выбор. Например: Движение вперед, Поворот направо, (Select, Select) High5, Выполнение Главной программы.
- f) Чтобы запустить программируемый датчик, нажмите один раз кнопку Select (Режим зеленых команд), после чего нажмите кнопку Выполнение Программы акустического датчика, и Робот начнет выполнять программу.
- g) Чтобы перевести Робота в режим акустического стража, нажмите один раз кнопку Select (Режим зеленых команд), и затем кнопку Слушать. Теперь он будет ожидать громкого звукового сигнала, чтобы активироваться и начать выполнение запрограммированных действий.

Очистка программы:

- a) Для очистки программы и возврата к программе, используемой по умолчанию, нажмите один раз кнопку Программа акустического датчика, затем нажмите кнопку Выполнение Главной программы, после чего программа будет очищена.
- b) Выключение Робота также приводит к очистке любых ранее настроенных программ.

Режим программирования - главная команда

Это сложная функция программирования. Она состоит из 15 шагов программы, плюс Вы можете осуществить связь с предварительно настроенными Программами датчиков, получив тем самым ещё более длинную последовательность действий.

Программы Главной Команды:

- a) Убедитесь, что пульт дистанционного управления переведен в режим Красных команд (световой индикатор на пульте не горит)
- b) Один раз нажмите кнопку Программа Главной Команды (теперь вы находитесь в режиме программирования).
- c) Запрограммируйте до пятнадцати шагов программы (Выбор (Select) не образует шаг программы). Смотрите, например, раздел Тактильный датчик.
- d) Теперь Робот автоматически повторит запрограммированную вами последовательность.
- e) Если вы хотите запрограммировать меньше пятнадцати шагов, вам необходимо «закрыть» программу, нажав один раз Выполнение Главной программы, после того как вы завершили свой выбор. Например: Движение вперед, Поворот направо, (Select, Select) High5, Выполнение Главной программы.
- f) Чтобы запустить программируемый датчик, нажмите один раз кнопку Select (Режим зеленых команд), после чего нажмите кнопку Выполнение Программы Главной Команды, и Робот начнет выполнять программу.
- g) Нажав кнопку Выполнение Главной программы, Вы автоматически запустите запрограммированную последовательность команд, которую Робот сразу же начнет выполнять.
- h) Очистка программы:
 - a) Для очистки программы и возврата к программе, используемой по умолчанию, нажмите один раз кнопку Программа Главной Команды, затем нажмите кнопку Выполнение Главной программы, после чего программа будет очищена.
 - b) Выключение Робота также приводит к очистке любых ранее настроенных программ.

Расширенные функции программы:

- a) Существует возможность увеличить длину Программы Главной Команды более пятнадцати шагов для любой из трех Программ датчиков
- b) Сначала задайте последовательность действий для Программы требуемого датчика (смотрите предыдущие разделы).
- c) Затем выберите Программу Главной Команды, как указано выше, запрограммируйте обычным способом требуемое число шагов, после чего один раз нажмите кнопку Select (Режим зеленых команд) и нажмите либо кнопку Программа правого датчика, либо Программа левого датчика, либо Акустический датчик. В результате заданная ранее последовательность действий для датчика будет добавлена в программу. Чтобы добавить Программу второго или третьего датчика, просто еще раз нажмите кнопку Select и выберите ту Программу датчика, которую вы хотите добавить в свою программу.

Например:

Движение вперед, Движение назад, Поворот налево, Поворот направо, Правая рука вверх, Левая рука вверх, (Select) Правый удар, (Select, Select) Свист, (Select) Выполнить Правый датчик, (Select) Выполнить Левый датчик, (Select) Выполнить Акустический датчик, Выполнить Главную программу.

Руководство по устранению неисправностей

Если вы столкнулись с нарушением работы Робота, используйте данное Руководство по устранению неисправностей для помощи в устранении проблемы.

	Неисправность	Способ устранения
1	Робот не реагирует на пульт дистанционного управления.	a) Убедитесь, что Робот был включен правильно; нажмите кнопку ON/OFF на роботе, и он начнет зевать и потягиваться.
		b) Для получения наилучших результатов линия обзора между пультом управления и Роботом должна быть свободна, Направляйте пульт управления прямо на инфракрасный приемник на голове робота и соблюдайте расстояние около 3 метров.
		c) Робот находится в режиме Ожидания звуковой команды/Слушания. Издайте резкий звук или постучите по корпусу Робота.
		d) Робот находится в Программном режиме. Прикоснитесь к датчикам на его руках или ногах (с левой и правой стороны) или издайте громкий звук.
		e) Необходимо установить новые батарейки в пульт дистанционного управления. Замените батареи типа «AAA» в батарейном отсеке пульта.
		f) Низкий уровень зарядки батарей. Замените батареи Робота на новые щелочные батареи типа «D».
2	Робот идет с трудом.	a) Датчики на руках или ногах фиксируют предметы на пути его движения. Используйте бульдозерный режим ходьбы. Дважды нажмите кнопку Select, затем нажмите кнопку Бульдозер. В качестве альтернативы включите режим движения назад Робота и обойдите препятствие.
		b) Робот может передвигаться с трудом по толстому ковру или скользкой поверхности. Для получения наилучших результатов играйте на коврах с низким ворсом или твердом полу.
		c) Низкий уровень зарядки батарей. Замените батареи Робота на новые щелочные батареи типа «D».
3	Робот не реагирует на звуки в режиме Слушания.	a) После активации режима Слушания/Ожидания звуковых команд подождите несколько секунд перед тем, как начать издавать звуки.
		b) Робот не слышит низкие или негромкие звуки. Издайте резкий звук (например, хлопните в ладоши) или постучите по корпусу Робота.
4	Руки Робота движутся не так, как я хочу.	a) Руки Робота вытягиваются вверх и наружу в крайнее положение. Когда рука вытянута полностью, нажатие соответствующей кнопки не приведет к ее дальнейшему вытягиванию. Нажмите соответствующую кнопку, чтобы вернуть руки в исходное положение.
		b) Верните Робота в исходную позу. Нажмите кнопку Select, затем нажмите кнопку Reset (Восстановление).
5	Робот движется прерывисто.	a) Нажмите кнопку Stop.
		b) Выключите Робота. Затем включите опять
		c) Низкий уровень зарядки батарей. Замените батареи Робота на новые щелочные батареи типа «D».